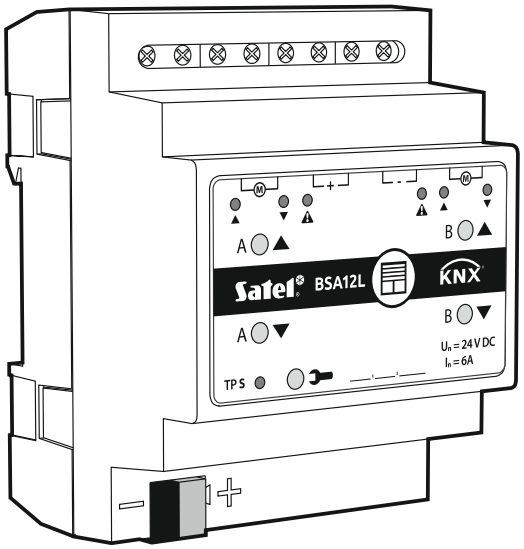
KNX-BSA12L (24 V DC)
KNX-BSA12H (230 V AC)

Actuador de persiana



Guía rápida para la instalación

El manual completo está disponible en la página **www.satel.eu**

Versión del firmware 1.02

knx-bsa_sii_es 09/20

SATEL sp. z o.o. • ul. Budowlanych 66 • 80-298 Gdańsk • POLSKA
tel. 58 320 94 00 • servicio técnico 58 320 94 30 • dept. técnico 58 320 94 20; 604 166 075
www.satel.eu

PRECAUCIONES

El dispositivo debe ser instalado por el personal especializado en la materia.

Antes de proceder al montaje, por favor, familiarízate cuidadosamente con esta guía rápida.

Cualquier modificación o reparación del dispositivo no autorizada por el fabricante supondrá la anulación de los derechos resultantes de la garantía.

La empresa SATEL tiene como objetivo mejorar continuamente la calidad de sus productos, por tanto, las especificaciones técnicas de los productos, el firmware, el software y las aplicaciones, pueden sufrir modificaciones. Para obtener información actualizada acerca de las modificaciones introducidas, por favor, visita nuestra página web: http://www.satel.eu

La declaración de conformidad está disponible en la página www.satel.eu/ce

En esta guía rápida pueden aparecer los siguientes símbolos:

- nota;
- advertencia.

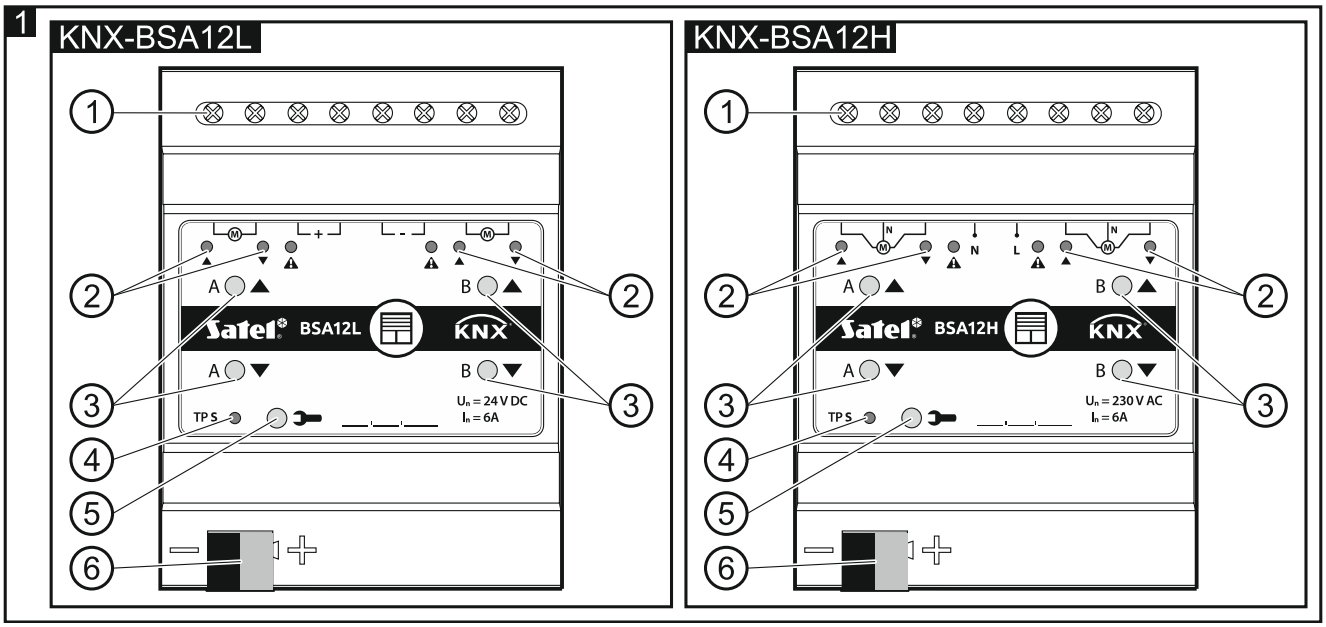
En esta guía rápida está descrita la manera de montar los módulos KNX-BSA12L y KNX-BSA12H. Las demás informaciones referentes a los módulos y a la manera de configurarlos se encuentran en el manual completo disponible en la página web **www.satel.eu.**

1. Descripción

Los módulos KNX-BSA12L y KNX-BSA12H son actuadores de persiana KNX que permiten controlar el movimiento de las persianas horizontales (venecianas), verticales, enrollables y los toldos. Además, permiten controlar el movimiento de las ventanas con accionamiento eléctrico. El módulo KNX-BSA12L está dedicado a controlar los dispositivos con el motor de 24 V DC. En cambio, el módulo KNX-BSA12H puede controlar los dispositivos con el motor de 230 V AC.

El módulo KNX-BSA12L y KNX-BSA12H dispone de dos salidas físicas a las cuales corresponden dos canales lógicos. Cada canal permite controlar la ventana o un tipo seleccionado de la persiana.

En esta guía el término «persiana» se usa para referirse a las persianas horizontales, verticales, enrollables, a los toldos y a las ventanas con accionamiento eléctrico.



(1) terminales de conexión de los motores de persiana y de alimentación.

(2) diodos LED que informan sobre el estado de persianas/canales y sobre los errores (▲ y ▼: verdes, ⚠: naranja); mira el cuadro 1.

Diodo			Estado de canal / persiana
▲	▼	⚠	
○	○	○	no hay persiana o canal no usado
☀	☀	☀	persiana no sincronizada con el módulo
○ / ●	● / ○	○	proceso de detección del tiempo de desplazamiento de persiana (sincronización de la persiana con el módulo)
●	○	○	persiana totalmente abierta
○	●	○	persiana en otra posición que la de totalmente abierta
☀	○	○	desplazamiento de persiana hacia arriba
○	☀	○	desplazamiento de persiana hacia abajo
●	●	○	restablecimiento de los ajustes de fábrica del módulo
			Tipo de error
☀	●	☀	error de persiana* durante el desplazamiento hacia arriba
●	☀	☀	error de persiana* durante el desplazamiento hacia abajo

○: apagado, ●: encendido, ☀: parpadea, ○ / ● y ● / ○: diodos se encienden y se apagan alternadamente.

* posición incorrecta, fallo mecánico, corte de alimentación / circuito de alimentación interrumpido, sobrecalentamiento del motor o detección del obstáculo por el motor inteligente.

Cuadro 1.

El error de persiana no bloqueará el canal. Es posible controlar el desplazamiento de la persiana mientras ocurre el error. El error queda automáticamente eliminado cuando la persiana consiga su posición final en la dirección contraria a la dirección del movimiento durante el cual el canal ha notificado el error.

El sobrecalentamiento del motor de persiana lo puede provocar el funcionamiento prolongado o la activación repetida de la persiana en unos periodos de tiempo muy cortos. Es posible activar el motor al bajar la temperatura del motor. El tiempo máximo de funcionamiento continuo del motor y el tiempo necesario para que pierda temperatura después de haberse sobrecalentado, están indicados en el manual del motor.

(3) botones para controlar persianas / canales de forma manual; mira el cuadro 2.

Botón	Acción	Reacción
▲	pulsación corta	subida de persiana un nivel más arriba* / parada
	pulsación larga	subida total de persiana
▼	pulsación corta	bajada de persiana un nivel más abajo* / parada
	pulsación larga	bajada total de persiana
▲ + ▼	pulsación larga	activación del proceso de detección del tiempo de desplazamiento de persiana (sincronización de la persiana con el módulo)

* función disponible en modo de funcionamiento normal (en modo de servicio no disponible). El módulo reconoce la pulsación como larga cuando el botón se mantiene presionado por más de 1 segundo.

Cuadro 2.

El control manual es posible al configurar los ajustes del módulo en el programa ETS.

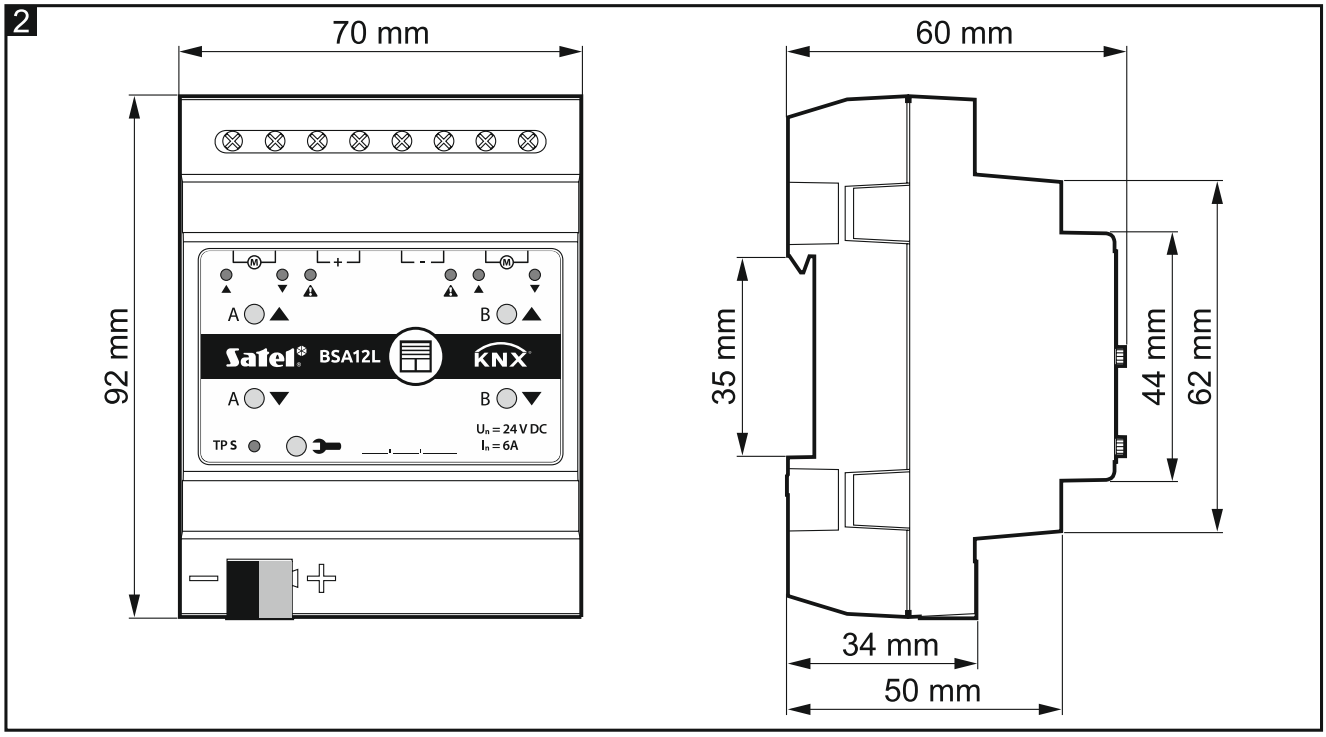
Los botones sirven también para restablecer los ajustes de fábrica del módulo (ver: «Restablecimiento de los ajustes de fábrica del módulo»).

(4) diodo LED rojo se enciende durante la asignación de la dirección física por medio del programa ETS y parpadea si el modo de servicio está activado. La asignación de la dirección puede activarse manualmente por medio del botón localizado en la caja o de manera remota a través del programa ETS.

(5) botón de programación (usado para la asignación de la dirección física). El botón se usa también para activar el modo de servicio en el módulo (ver: «Modo de servicio»).

(6) terminal para conectar el bus KNX.

1.1 Caja



La electrónica de los módulos KNX-BSA12L y KNX-BSA12H está localizada dentro de las cajas del mismo tamaño y dimensiones. Las cajas se diferencian entre si exclusivamente por el panel para el control manual del estado de los canales. En la figura se muestran las dimensiones de la caja tomando como ejemplo el módulo KNX-BSA12L. El módulo ocupa 4 pines en el carril DIN (35 mm).

1.2 Modo de servicio

El modo de servicio permite comprobar las conexiones realizadas entre el módulo y los motores de las persianas y verificar la correcta detección del movimiento de las persianas por el módulo. Puedes usar el modo de servicio antes de configurar

los parámetros de funcionamiento del módulo en el programa ETS (por ejemplo, para ajustar los interruptores finales de carrera).

Para activar el modo de servicio presiona el botón situado en la caja del módulo y mantén presionado por más de 5 segundos. El diodo situado al lado del botón empezará a parpadear. Si el modo de servicio está activado es posible controlar el desplazamiento de las persianas exclusivamente por medio de los botones localizados en la caja (ver p. 2). Las escenas y otras funciones están bloqueadas.

El cuadro 3 contiene informaciones referentes al control del módulo en modo de servicio.

Control	Estado de persiana	Diodo			Estado de conexión entre el módulo y el motor de persiana
		▲	▼	⚠	
pulsación larga ▲	desplazamiento hacia arriba	●	○	●	motor correctamente conectado, módulo detecta movimiento de persiana
pulsación larga ▼	desplazamiento hacia abajo	○	●	●	
pulsación larga ▲	desplazamiento hacia abajo	●	○	●	motor incorrectamente conectado*
pulsación larga ▼	desplazamiento hacia arriba	○	●	●	
pulsación larga ▲	desplazamiento hacia arriba	●	○	○	motor correctamente conectado pero el módulo no detecta movimiento de persiana** o detecta el movimiento sólo en una dirección***
pulsación larga ▼	desplazamiento hacia abajo	○	●	○	
pulsación larga ▲	sin desplazamiento	●	○	○	motor averiado / incorrectamente conectado / motor sin alimentación desde el módulo
pulsación larga ▼	sin desplazamiento	○	●	○	
pulsación corta ▲ / ▼	parada	○	○	○	

○ : apagado, ● : encendido.

* KNX-BSA 12L: conecta al revés los cables que conectan el módulo con el motor de persiana,

KNX-BSA 12H: conecta al revés los cables que controlan la dirección de rotación del motor.

** Verifica el consumo de corriente por el motor de persiana:

– si es menor de la corriente mínima detectada por el módulo, la detección del tiempo de desplazamiento de la persiana debe realizarse de forma manual,

– si es mayor de la corriente mínima detectada por el módulo, significa que el circuito de detección del motor en el módulo está averiado.

*** En el módulo programa el tiempo de desplazamiento de persiana definido según la medición.

Cuadro 3.

Si deseas finalizar el modo de servicio presiona el botón situado en la caja del módulo y mantén presionado por más de 5 segundos.

2. Montaje

Todas las conexiones eléctricas deben realizarse con la alimentación desconectada.

El módulo debe instalarse en los espacios cerrados con humedad del aire estándar, por ejemplo, en los cuadros eléctricos en el carril DIN (35 mm).

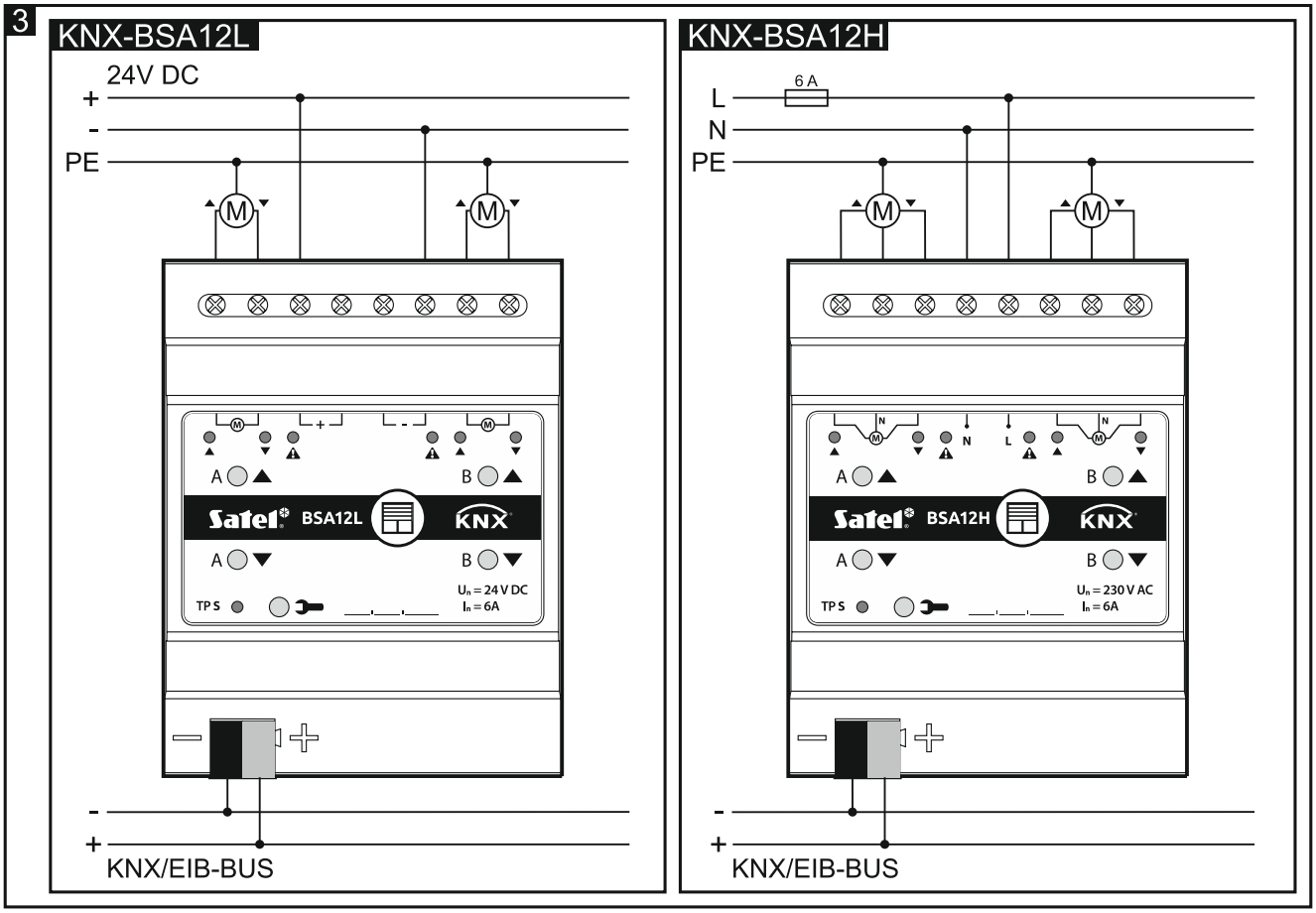
1. Monta el módulo en el carril.
2. Conecta los motores de persiana y los cables de alimentación a los terminales de conexión según las indicaciones en la caja.

Todas las conexiones deben realizarse según las indicaciones presentadas en el apartado «Esquema de conexiones».

3. Por medio del terminal de conexión conecta el cable del bus KNX al módulo.
4. Conecta el ordenador con el programa ETS instalado al bus KNX y configura el módulo.

Para configurar el módulo se requiere que en el ordenador esté instalada la versión 5.5 del programa ETS o la versión más actual y que el ordenador disponga del conector USB o Ethernet (TCP/IP). Al programa hay que importar el archivo de aplicación ETS de SATEL que puede descargarse de la página www.satel.eu/ets.

2.1 Esquema de conexiones



3. Restablecimiento de los ajustes de fábrica del módulo

1. Presiona al mismo tiempo los cuatro botones para controlar el estado de los canales, localizados en la caja del módulo (ver: «Descripción»). Los diodos ▲ y ▼ se encenderán.
2. Mantén los botones presionados hasta que los diodos de señalización se desactiven (aproximadamente 5 segundos). El módulo se reiniciará y se restablecerán los ajustes de fábrica.

4. Datos técnicos

Alimentación

Tensión de alimentación (bus KNX) ..... 20…30 V DC
Consumo de corriente del bus KNX ..... < 20 mA

Circuito de carga

Tensión nominal U_n
KNX-BSA 12L..... 24 V DC
KNX-BSA 12H .....230 V AC
Capacidad permanente de transporte de corriente del contacto I_n
KNX-BSA 12L..... 6 A
KNX-BSA 12H ..... 6 A

Conexiones

Máxima sección del cable .....2,5 mm^2
Máximo par de torsión..... 0,5 Nm

Parámetros KNX

Tiempo de reacción máximo al telegrama ..... < 20 ms
Cantidad máxima de los objetos de comunicación KNX-BSA12L/KNX-BSA12H 45
Cantidad máxima de las direcciones de grupo 256
Cantidad máxima de asociaciones 256

Otros parámetros

Rango de temperatura de trabajo .....0 °C...+45 °C
Rango de temperatura de almacenamiento/transporte .....-25 °C...+70 °C
Grado de protección IP IP20
Cantidad de los pines en el carril DIN 4
Dimensiones de la caja ..... 70 x 92 x 60 mm
Peso
KNX-BSA 12L.....182 g
KNX-BSA 12H .....188 g

La superación de los valores límite de los parámetros de funcionamiento del módulo puede dañarlo y constituir un riesgo para la salud o la vida.